

Contrôles BTc P2-DC

Contrôle de recopie de position P2-DC



Caractéristiques techniques	
Alimentation électrique :	25 A max. @ 12 V 12,5 A max. @ 24 V
Température de fonctionnement :	de -29 °C à +66 °C (de -20 °F à +150 °F)
Protection :	Une diode Zener renforce la protection de l'entrée et de la sortie du bruit électrique.

Le contrôle de position P2.0 est un contrôle de recopie de position à microprocesseur qui active une sortie 0-10 V CC indiquant la course du vérin. Ce contrôle utilise les impulsions de deux capteurs inductifs et une mollette de comptage pour déterminer la position précise du vérin. Un troisième capteur en fin de course rétractée sert de référentiel de position.

Les interrupteurs de fin de course à effet Hall (utilisés par le contrôle P1.0) signalent la position en fin de course et stoppent le vérin aux deux positions extrêmes de sa course. Tous les capteurs sont sans contact et étanches à vie. Ils sont intégrés dans le vérin et le contrôle pour être protégés de toute contamination.

Une alimentation constante (LP) est nécessaire pour maintenir le signal de sortie analogique 0-10 V CC même lorsque l'« interrupteur fourni par le client » n'est pas activé. Cette fonction doit être raccordée pour garantir la sauvegarde de la position. L'alimentation doit être identique à l'alimentation à commutation du vérin et requiert moins de 100 mA.

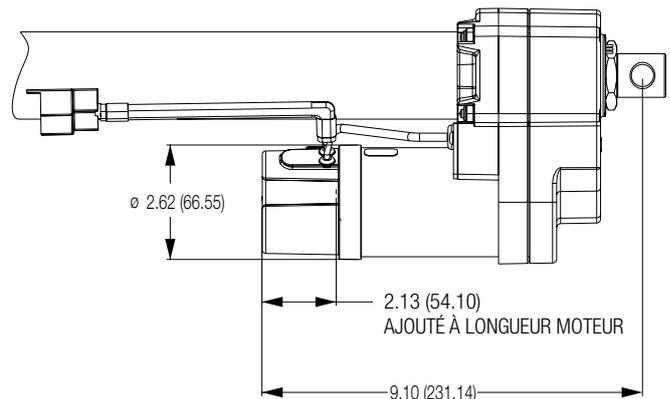
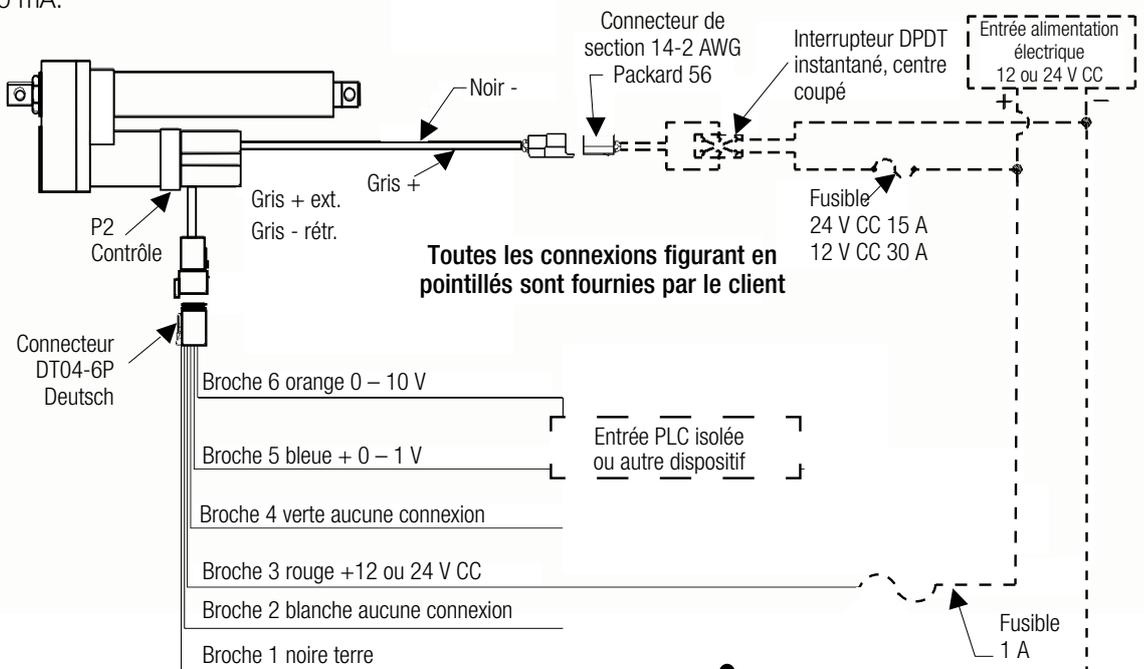


Schéma de câblage

Module P2
P2.0-DC12/24



Sélection du modèle

Modèle n°	Tension d'entrée (V CC)	Maximum Courant de sortie (A)	Caractéristiques
P2.0 (DC12)	12	25	Base = limites de course électroniques avec sortie analogique 0 à +10 V et EDB
P2.0 (DC24)	24	12,5	Base = limites de course électroniques avec sortie analogique 0 à +10 V et EDB