

RSCI 20-130



BAUART



Die Bauart RSCI ist ein fliehkraftabhebender Klemmkörperfreilauf bei drehendem Innenring. Nur dieser Ring ist für die Überholbewegung geeignet. Der Freilauf ist ungelagert. Es müssen Lager vorgesehen werden, welche die Konzentrität der Ringe gewährleisten und Radial- und Axialkräfte aufnehmen. Rund- und Planlauffehler müssen innerhalb der angegebenen Toleranzen liegen.

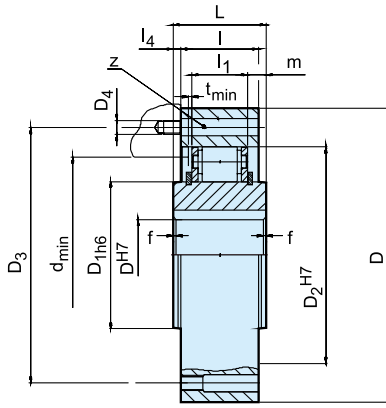
RSCI-Freiläufe sind für alle in der Antriebstechnik üblichen Schmiermittel geeignet. Es ist auch möglich, den Freilauf ohne separate Schmierung direkt in Getriebe einzubauen. Ölnebel ist im Allgemeinen ausreichend. Arbeitet der Freilauf vorwiegend im Überholbetrieb, ist auch Fettschmierung möglich.

Beim Einbau als Rücklaufsperre ist sicherzustellen, dass die Überholdrehzahl die in der Tabelle angegebene minimale Leerlaufdrehzahl nicht unterschreitet. Weitere Informationen entnehmen Sie bitte der Seite 74 (RSCI 180–300).

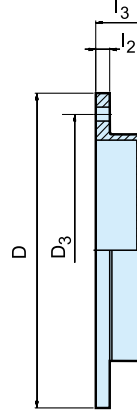
Freiläufe mit fliehkraftabhebenden Klemmkörpern

RSCI 20-130

RSCI



F8



| Bauart | Größe | Drehzahlen | | | | | | | | | | | | | | | Anzahl | | | | | Gewicht | |
|--------|------------------|-----------------------|--|--|--|------------------|-------------------|--------------------|---------------|-------|-----|-------------|-------------|---------------|---------------|-----------------------------|-------------------|-------------|-------------------|---------------|---------------|--------------|------------|
| | d^{H7} [mm] | $T_{KN}^{1)}$ [Nm] | $n_{max}^{2)}$ [min ⁻¹] | $n_{min}^{3)}$ [min ⁻¹] | $n_{max}^{4)}$ [min ⁻¹] | $D^{5)}$ [mm] | D_{th6} [mm] | D_2^{H7} [mm] | D_3 [mm] | D_4 | z | L [mm] | l [mm] | l_1 [mm] | l_4 [mm] | $f \times 45^\circ$ [mm] | d_{min} [mm] | m [mm] | t_{min} [mm] | l_2 [mm] | l_3 [mm] | RSCI [kg] | F8 [kg] |
| RSCI | 20 | 212 | 315 | 750 | 15000 | 90 | 36 | 66 | 78 | M6 | 6 | 35 | 35 | 25 | 0 | 0,8 | 52 | 5 | 1 | 8 | 16 | 1,5 | 0,3 |
| | 25 | 319 | 300 | 725 | 14000 | 95 | 40 | 70 | 82 | M6 | 6 | 35 | 35 | 25 | 0 | 1,0 | 56 | 5 | 1 | 8 | 16 | 1,6 | 0,4 |
| | 30 | 375 | 290 | 700 | 11000 | 100 | 45 | 75 | 87 | M6 | 6 | 35 | 35 | 25 | 0 | 1,5 | 62 | 5 | 1 | 8 | 16 | 1,8 | 0,4 |
| | 35 | 550 | 280 | 670 | 11000 | 110 | 50 | 80 | 96 | M6 | 8 | 35 | 35 | 25 | 0 | 1,5 | 66 | 5 | 1 | 8 | 16 | 2,1 | 0,5 |
| | 40 | 800 | 260 | 630 | 8000 | 125 | 60 | 90 | 108 | M8 | 8 | 35 | 35 | 25 | 0 | 1,5 | 76 | 5 | 1 | 10 | 21 | 2,7 | 0,7 |
| | 45 | 912 | 255 | 610 | 7000 | 130 | 65 | 95 | 112 | M8 | 8 | 35 | 35 | 25 | 0 | 1,5 | 82 | 5 | 1 | 10 | 21 | 2,9 | 0,9 |
| | 50 | 1400 | 235 | 560 | 6000 | 150 | 80 | 110 | 132 | M8 | 8 | 40 | 40 | 25 | 0 | 1,5 | 100 | 7,5 | 1 | 10 | 21 | 4,3 | 1 |
| | 60 | 2350 | 210 | 510 | 6000 | 175 | 85 | 125 | 155 | M10 | 8 | 60 | 50 | 36 | 5 | 2,0 | 110 | 12 | 2 | 12 | 35 | 6,5 | 1,8 |
| | 70 | 3050 | 195 | 470 | 4000 | 190 | 100 | 140 | 165 | M10 | 12 | 60 | 50 | 36 | 5 | 2,0 | 120 | 12 | 2 | 12 | 35 | 8,6 | 1,9 |
| | 80 | 4500 | 180 | 440 | 4000 | 210 | 120 | 160 | 185 | M10 | 12 | 70 | 60 | 36 | 5 | 2,0 | 140 | 17 | 3 | 12 | 35 | 12,5 | 2,6 |
| | 80M | 5800 | 155 | 375 | 4000 | 210 | 120 | 160 | 185 | M10 | 12 | 70 | 60 | 46 | 5 | 2,0 | 140 | 12 | 2 | 12 | 35 | 13,1 | 2,6 |
| | 90 | 5600 | 170 | 410 | 3000 | 230 | 140 | 180 | 206 | M12 | 12 | 80 | 70 | 36 | 5 | 2,5 | 165 | 22 | 3 | 12 | 35 | 17,4 | 3,0 |
| | 90M | 8700 | 145 | 350 | 3000 | 245 | 140 | 180 | 206 | M12 | 12 | 80 | 70 | 46 | 5 | 2,5 | 160 | 17 | 2 | 12 | 35 | 18,3 | 3,0 |
| | 100 | 10500 | 145 | 355 | 3000 | 290 | 140 | 210 | 258 | M16 | 12 | 90 | 80 | 52,6 | 5 | 2,5 | 180 | 18,6 | 3 | 15 | 37 | 28 | 5,0 |
| | 100M | 16000 | 140 | 340 | 2400 | 290 | 170 | 210 | 258 | M16 | 12 | 90 | 80 | 63 | 5 | 2,5 | 200 | 13,5 | 2 | 12 | 35 | 30 | 5,0 |
| 130 | 15750 | 135 | 330 | 2400 | 322 | 170 | 240 | 278 | M16 | 12 | 90 | 80 | 52,6 | 5 | 3,0 | 210 | 18,6 | 3 | 15 | 37 | 35 | 6,0 | |

BEMERKUNGEN

- $T_{max} = 2 \times T_{KN}$
» Siehe Auswahl Seite 7 bis 11
 - Die maximal zulässige Mitnahmedrehzahl n_{max} darf während der Übertragung des Drehmomentes nicht überschritten werden
 - Die minimal zulässige Leerlaufdrehzahl n_{min} soll nicht im Dauerbetrieb unterschritten werden; weitere Reduzierung dieser minimalen Leerlaufdrehzahl auf Anfrage
 - Innenring überholt
Passfedernut nach DIN 6885.1
 - Toleranz +1
- Deckel F8 muss gesondert bestellt werden
» Siehe Montage- und Wartungshinweise
Seite 12 bis 13

Andere Bohrungen auf Anfrage

EINBAUBEISPIEL

